



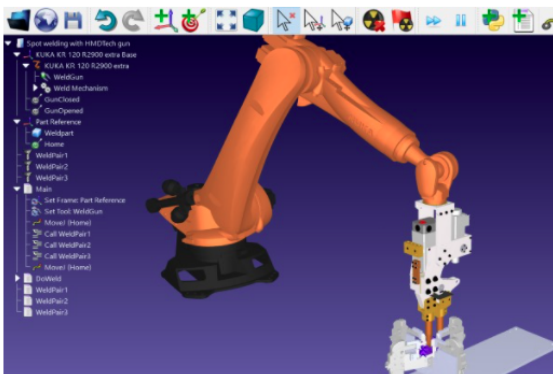
# RoboDK

## Simulación de Robots Industriales Programa Cualquier Brazo Robótico Fuera de Línea

### Software de Programación Fuera de Línea

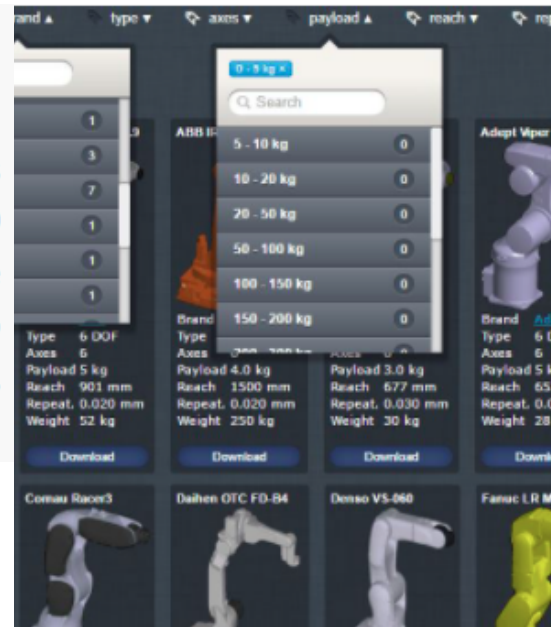
La simulación y la programación fuera de línea nunca había sido tan fácil. Cree un ambiente virtual para simular su aplicación en cuestión de minutos.

Genere con facilidad programas robóticos fuera de línea para cualquier controlador sin necesidad de aprender la programación específica del fabricante.



### Librería de Robots

Acceda a una amplia biblioteca de brazos de robots industriales, ejes externos y herramientas de más de 30 fabricantes diferentes de robot. ¡Utilice fácilmente cualquier robot para cualquier aplicación, tales como mecanizado, soldadura, corte, pintura, inspección, desbarbado y más!



### Exporte Programas a su Robot

Los Post Procesadores de RoboDK soportan todos los controladores, incluyendo:

- ✓ ABB RAPID (mod/prg)
- ✓ FANUC LS (LS/TP)
- ✓ KUKA KRC/IIWA (SRC/java)
- ✓ Motoman Inform (JBI)
- ✓ Universal Robots (URP/script)

...y muchos más!

### Robótica de Precisión

¿Su robot no es suficientemente preciso?

Calibre su brazo robot para mejorar la precisión y los resultados de producción. Ejecute el [test de precisión ISO9283](#). Certifique sus robots con un [test ballbar](#).