

MiR250

- ✓ Elimina embotellamientos, aumenta la productividad.
- ✓ Sin realizar cambios en las instalaciones.
- ✓ Evita colisiones con personas y obstáculos.
- ✓ Programación sencilla, con smartphone, tablet u ordenador.
- ✓ Reutilizable en tareas diferentes con diversos módulos superiores.
- ✓ Rápida Amortización.

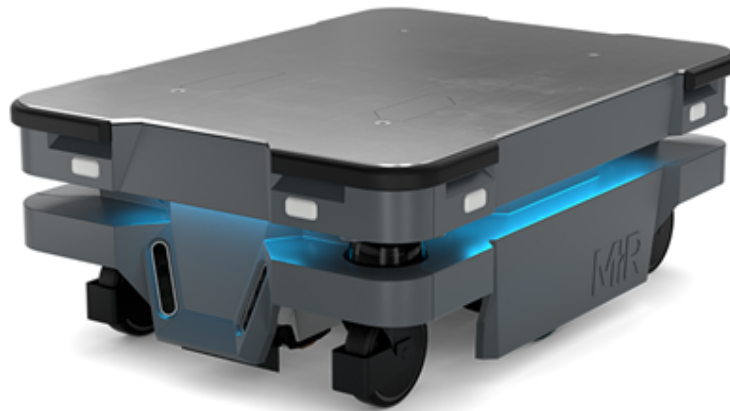


Acopla y cambia fácilmente.

Contenedores,
Estantes,
Elevadores,
Cintas transportadoras



MiR 250



El MiR250 es un AMR más flexible que puede funcionar las 24 horas del día y es increíblemente simple de configurar para mejorar la productividad. Su huella más pequeña y su mayor adaptabilidad ayudan a optimizar la logística interna sin cambiar el diseño.

Uso concebido

Robot móvil colaborativo

Para el transporte interno de mercancías y la automatización de la logística interna

Dimensiones

Longitud	800 mm
Anchura	580 milímetros
Distancia desde el suelo	25-28 mm
Peso (sin carga)	83 kilogramos

Superficie de carga 800 mm x 580 mm

Color

Color RAL RAL 7011 / Hierro gris

Color RAL - versión ESD RAL 9005 / Negro señales

Capacidad de carga

Capacidad de carga del robot 250 kilogramos

Velocidad y rendimiento

Tiempo de ejecución 13 horas (carga completa) - 17 horas (sin carga)

Velocidad máxima 2,0 m / s (7,2 km / h)

Precisión de posicionamiento +/- 19 mm de posición, +/- 2 mm al marcador L

Tolerancia de huecos y repisas transitables 20 mm

Alimentación

Batería Li-NMC, 48 V, 36 Ah

Relación de carga 1:17 (por ejemplo, carga de 30 minutos = 8.3 horas de tiempo de ejecución con carga completa)

Entorno

Rango de temperatura ambiente +5 ° C a 40 ° C (humedad 10-95% sin condensación)

Clase IP IP 21

Cumplimiento CE, EN1525, EN12895, EN61000-6-2, EN61000-6-4 y ANSI B56.5
Certificación Sala Blanca - opcional
Certificación ESD - opcional

Comunicación

Wifi Enrutador: 2,4 GHz 802,11 g / n, 5 GHz 802,11 a / n / ac. Ordenador interno: 802,11 a / b / g / n / ac

E / S 4 entradas digitales, 4 salidas digitales (GPIO), 1 puerto Ethernet, 1 parada de emergencia auxiliar

Sensores

Sistema de seguridad SICK NanoScan3 (2 uds.)

Escáneres láser de seguridad SICK (frontal y trasero) Protección visual de 360° alrededor del robot

Cámara 3D (2 uds.)

2 uds.: Intel RealSense D435. FoV: Detecta objetos situados a una altura de 1800 mm y a una distancia de 1200 mm delante del robot. 114° de vista horizontal total. Vista desde el suelo, distancia mínima desde el robot: 250 mm